



# chp11：線性代數的本質：

## 外積2(基於線性變換)

陳擎文老師

# 線性代數的學習重點與探討主題

觀念

數學符號的意義

基礎

向量

矩陣

聯立方程式

行列式

主題

線性映射

坐標轉換

特徵向量

# 線性代數的學習重點

## 觀念

- 數學符號的意義

## 基礎

- 向量，張量
- 3D矩陣
- 行列式
- 聯立方程式
- 矩陣乘法
- 反矩陣
- 行空間，rank，零空間
- 非方陣的矩陣轉換

- 內積
- **外積**

## 主題

- **線性映射**
- **坐標轉換**
- 特徵向量，特徵值

# 線性代數授課的兩條線

## ➡ (1). 了解線性代數的本質

➡ 了解其背後的物理意義

➡ 了解關鍵重點

## ➡ (2). 學習如何計算

➡ 了解數學的定義，公式，定理，證明

➡ 練習計算

# 參考資料

- ➡ <https://www.youtube.com/watch?v=BaM70CEm3G0>

# 探討主題

➡ 外積 (cross product)

# 外積的算法

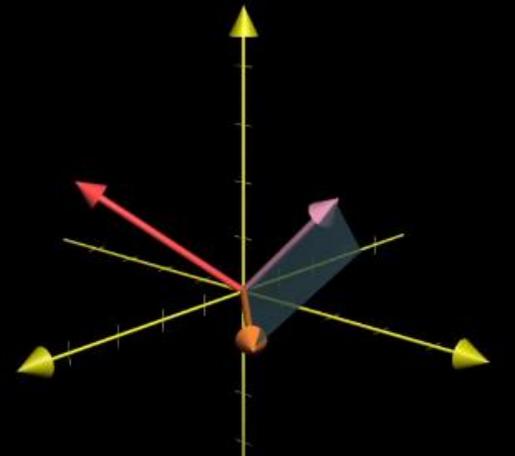
➔ 外積的算法

$$\begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} w_1 \\ w_2 \\ w_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} v_2 \cdot w_3 - w_2 \cdot v_3 \\ v_3 \cdot w_1 - w_3 \cdot v_1 \\ v_1 \cdot w_2 - w_1 \cdot v_2 \end{bmatrix}$$

➔ 外積的結果是個向量

$$\vec{v} \times \vec{w} = \underbrace{\vec{p}}_{\text{vector}}$$

With length 2.5



證明： $\vec{v} \times \vec{w}$  外積的這個向量  $p = \begin{bmatrix} v_2 w_3 - v_3 w_2 \\ v_1 w_3 - v_3 w_1 \\ v_1 w_2 - v_2 w_1 \end{bmatrix}$

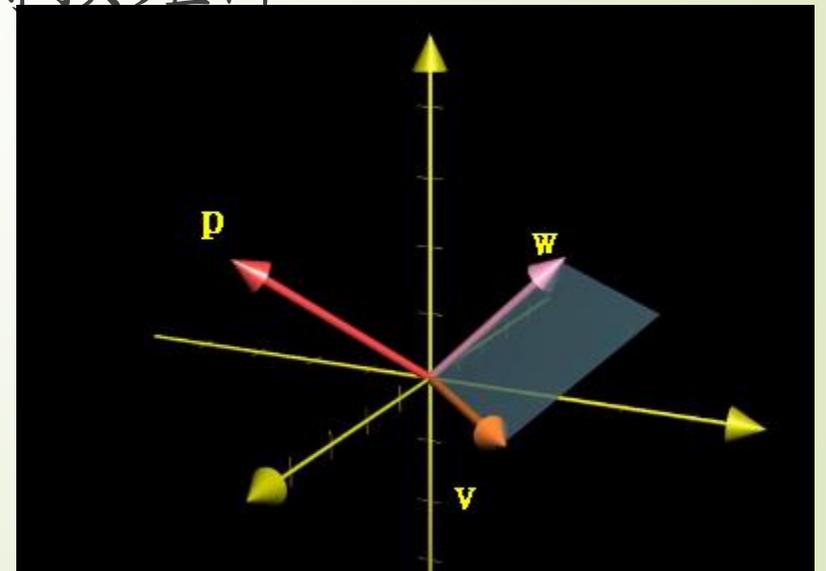
證明： $\vec{v} \times \vec{w}$  外積的這個向量 dual vector p

$$p = \begin{bmatrix} v_2 w_3 - v_3 w_2 \\ v_1 w_3 - v_3 w_1 \\ v_1 w_2 - v_2 w_1 \end{bmatrix}$$

就是座標轉換（3D到1D直線）那個轉換矩陣

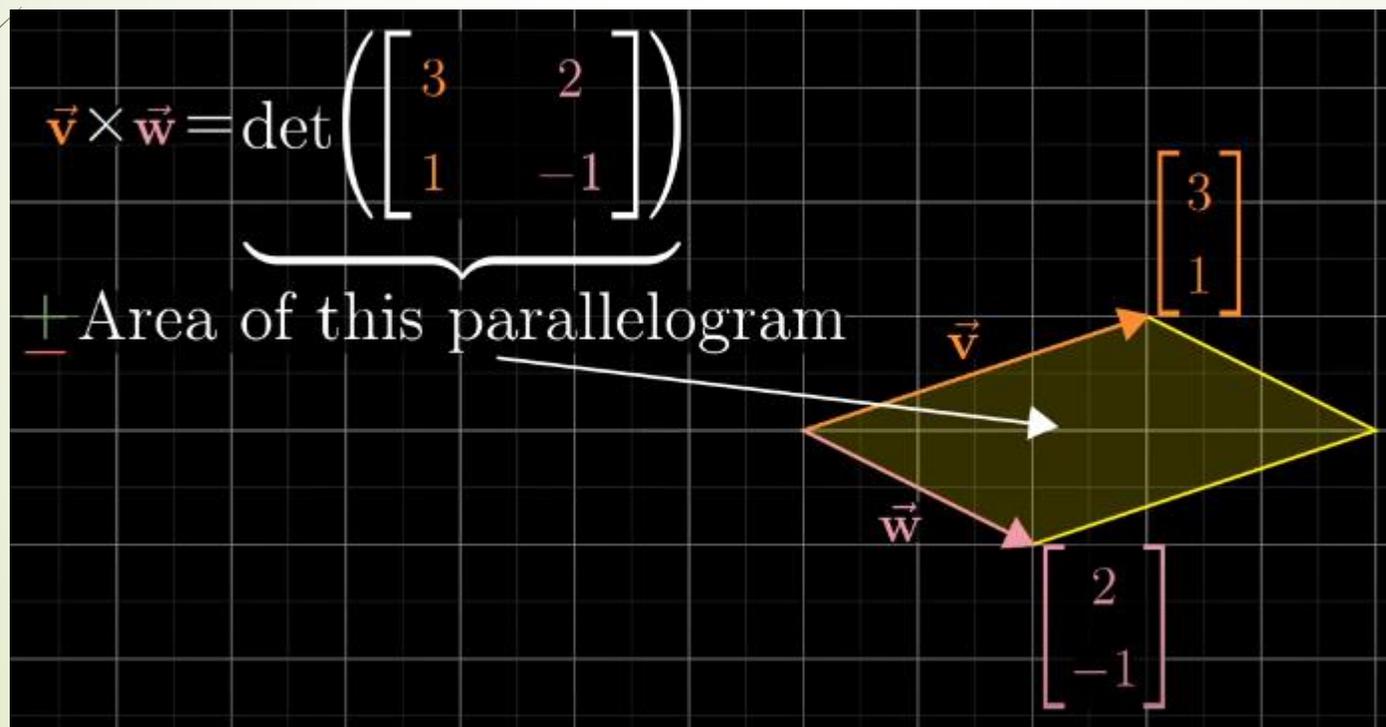
### The plan

1. Define a 3d-to-1d linear transformation in terms of  $\vec{v}$  and  $\vec{w}$
2. Find its dual vector
3. Show that this dual is  $\vec{v} \times \vec{w}$



# 複習：2D的外積

- ➔  $\vec{v} \times \vec{w} = \begin{bmatrix} 3 \\ 1 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \end{bmatrix} = \det \begin{pmatrix} 3 & 2 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} = 3 - 2 = 1$
- ➔ 向量  $(0, 0, 1)$ ，垂直xy平面



# 複習：3D的外積

$$\rightarrow \vec{v} \times \vec{w} = \begin{bmatrix} v1 \\ v2 \\ v3 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} w1 \\ w2 \\ w3 \end{bmatrix}$$

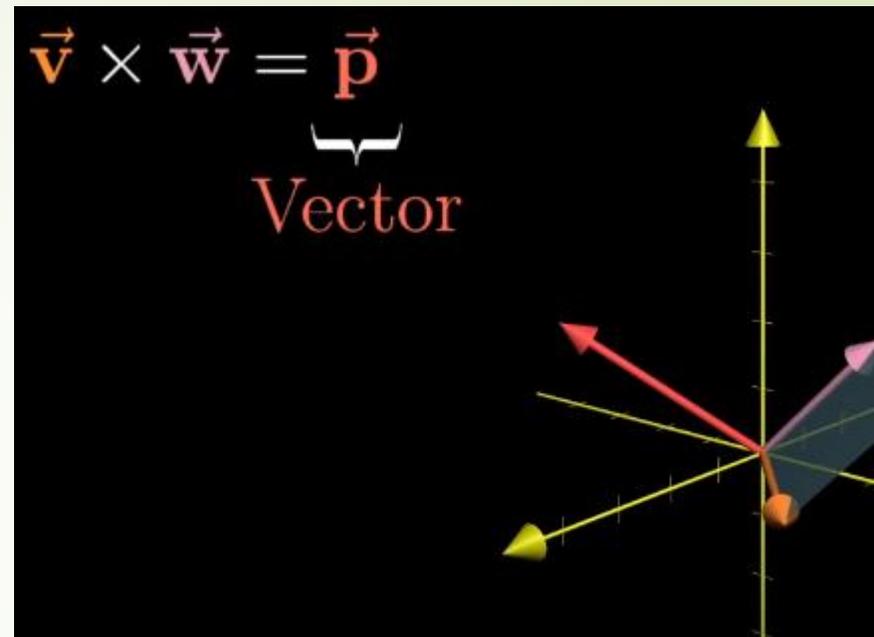
= 一個3D向量，垂直於vw平面

$$= \det \begin{pmatrix} i & v1 & w1 \\ j & v2 & w2 \\ k & v3 & w3 \end{pmatrix}$$

$$= i(v2w3 - v3w2) + j(v1w3 - v3w1) + k(v1w2 - v2w1)$$

$$= \text{向量}(ai + bj + ck) = \begin{bmatrix} v2w3 - v3w2 \\ v1w3 - v3w1 \\ v1w2 - v2w1 \end{bmatrix}$$

→ 這個p向量，值=vw的平行四邊形面積



已經證明外積的向量就是這個垂直的p向量

# 已經證明(1)：外積向量就是這個垂直p向的量

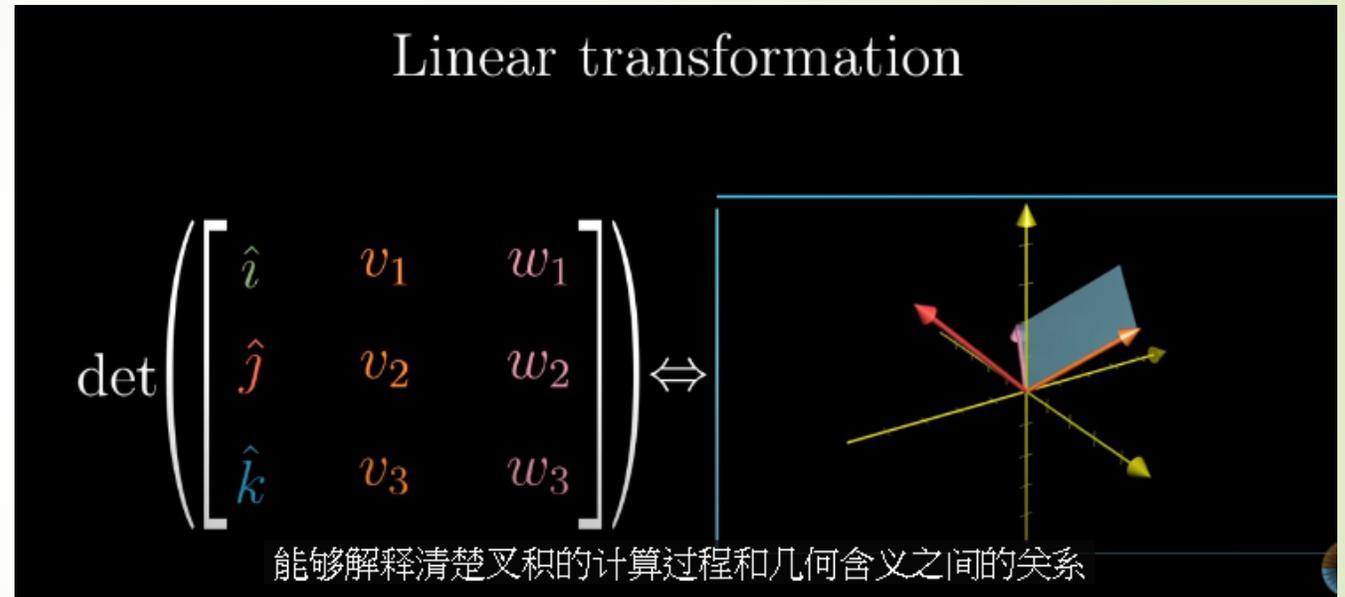
➔ 了解外積cross product與幾何的對應關係

$$\vec{v} \times \vec{w} = \begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} w_1 \\ w_2 \\ w_3 \end{bmatrix}$$

$$= \det \begin{pmatrix} \hat{i} & v_1 & w_1 \\ \hat{j} & v_2 & w_2 \\ \hat{k} & v_3 & w_3 \end{pmatrix}$$

$$= i(v_2w_3 - v_3w_2) + j(v_1w_3 - v_3w_1) + k(v_1w_2 - v_2w_1)$$

$$= \begin{bmatrix} v_2w_3 - v_3w_2 \\ v_1w_3 - v_3w_1 \\ v_1w_2 - v_2w_1 \end{bmatrix}$$



# 證明2：用3D變換成1D線數組的函數(1)

$$\rightarrow F\left(\begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix}\right) = \det\left(\begin{bmatrix} x & v1 & w1 \\ y & v2 & w2 \\ z & v3 & w3 \end{bmatrix}\right)$$

➔ 輸入input = 3D向量(x, y, z)

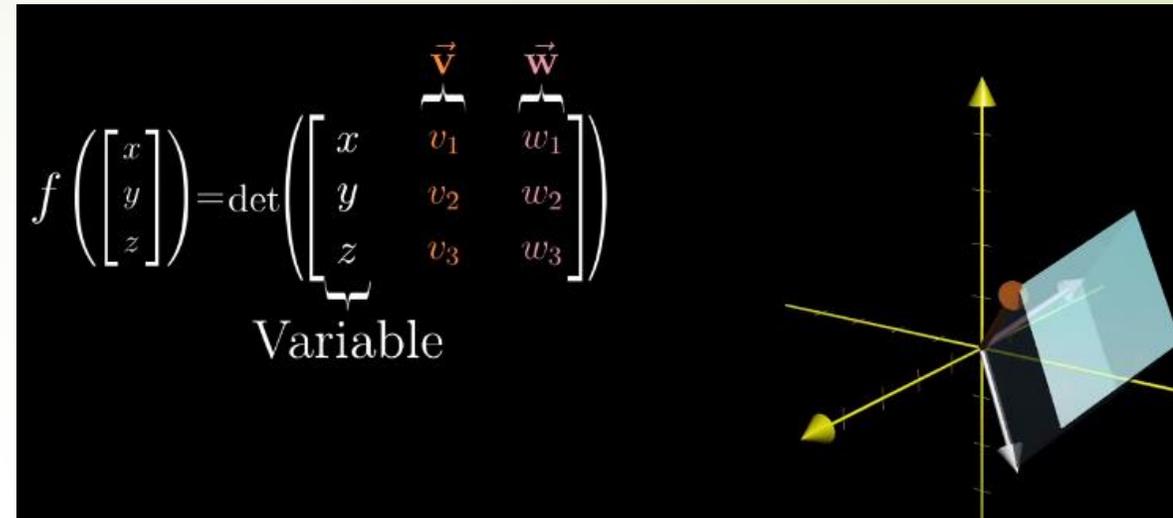
➔ 輸出output = 1D直線數組

$$\rightarrow = x(v2w3 - v3w2) + y(v1w3 - v3w1) + z(v1w2 - v2w1)$$

➔ 物理意義：

➔ 輸入一個向量(x, y, z)

➔ f(..)值 = v, w與(x, y, z)形成的平行六面體的體積



# 證明2： 3D變換成1D線數組的函數(2)

- 第二種方法表示：3D變換成1D線數組（內積）

- 內積：
$$\begin{bmatrix} p1 \\ p2 \\ p3 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} = [p1 \quad p2 \quad p3] \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} =$$

- 第一種數學式=第二種數學式

- $$\begin{bmatrix} p1 \\ p2 \\ p3 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} = F\left(\begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix}\right) = \det \begin{bmatrix} x & v1 & w1 \\ y & v2 & w2 \\ z & v3 & w3 \end{bmatrix}$$

- 輸入input = 3D向量(x, y, z)

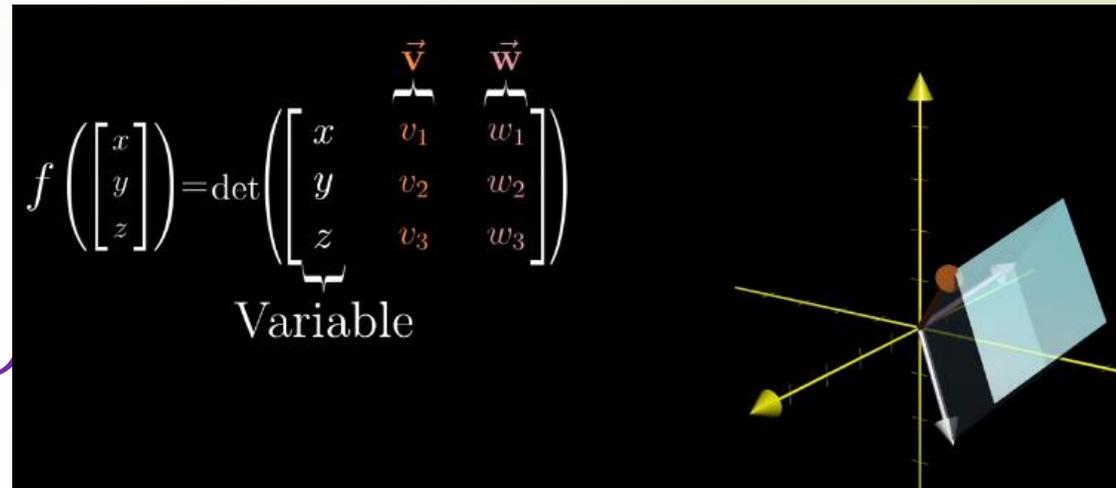
- 輸出output = 1D直線數組

- $$= x(v2w3 - v3w2) + y(v1w3 - v3w1) + z(v1w2 - v2w1)$$

- 物理意義：

- 輸入一個向量(x, y, z)

- f(..)值= v, w與(x, y, z)形成的平行六面體的體積



## 證明2： 3D變換成1D線數組的函數(3)，結合內積與外積

$$\rightarrow \begin{bmatrix} p1 \\ p2 \\ p3 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} = \det \begin{bmatrix} x & v1 & w1 \\ y & v2 & w2 \\ z & v3 & w3 \end{bmatrix}$$

➔ 輸入input = 3D向量(x, y, z)

➔ 輸出output = 1D直線數組

➔  $p$  = dual vector = dual matrices

$$\rightarrow p1x + p2y + p3z = x(v2w3 - v3w2) + y(v1w3 - v3w1) + z(v1w2 - v2w1)$$

➔ 結果：算出其dual vector  $p$ (3D轉換到1D的矩陣)

$$\rightarrow \begin{bmatrix} p1 \\ p2 \\ p3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} v2w3 - v3w2 \\ v1w3 - v3w1 \\ v1w2 - v2w1 \end{bmatrix}$$

$$\vec{p} \cdot \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} = \det \begin{pmatrix} x & v_1 & w_1 \\ y & v_2 & w_2 \\ z & v_3 & w_3 \end{pmatrix}$$

已經證明外積的向量就是這個垂直的 $p$ 向量

結論：外積  $\vec{v} \times \vec{w} = \begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} w_1 \\ w_2 \\ w_3 \end{bmatrix}$

➡ 1.  $\vec{v} \times \vec{w}$  外積的垂直向量  $p = \begin{bmatrix} v_2 w_3 - v_3 w_2 \\ v_1 w_3 - v_3 w_1 \\ v_1 w_2 - v_2 w_1 \end{bmatrix}$

➡ 2. 外積  $\vec{v} \times \vec{w}$  向量  $p$  的值 =  $\vec{v} \times \vec{w}$  的平行四邊形面積 =  $\det \begin{bmatrix} v_1 & w_1 \\ v_2 & w_2 \\ v_3 & w_3 \end{bmatrix}$

➡ 3. 這個垂直向量  $p$  的 dual matrices 轉換 1D 矩陣  $[v_2 w_3 - v_3 w_2 \quad v_1 w_3 - v_3 w_1 \quad v_1 w_2 - v_2 w_1]$ ，可以把任何 3D 向量，轉換到 1D 的垂直向量線  $p$  上

# 已經證明：外積的算法

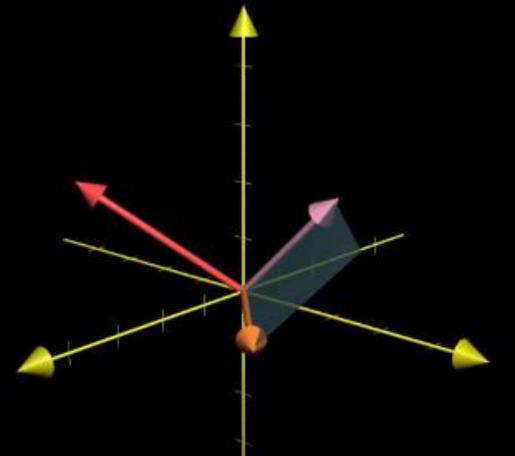
➔ 外積的算法

$$\begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} w_1 \\ w_2 \\ w_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} v_2 \cdot w_3 - w_2 \cdot v_3 \\ v_3 \cdot w_1 - w_3 \cdot v_1 \\ v_1 \cdot w_2 - w_1 \cdot v_2 \end{bmatrix}$$

➔ 外積的結果是個向量

$$\vec{v} \times \vec{w} = \underbrace{\vec{p}}_{\text{vector}}$$

With length 2.5



# 注意：外積的垂直向量p，同時是轉換到1D直線p矩陣

➔ 1. p向量(外積算法)

$$\begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} w_1 \\ w_2 \\ w_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} v_2 \cdot w_3 - w_2 \cdot v_3 \\ v_3 \cdot w_1 - w_3 \cdot v_1 \\ v_1 \cdot w_2 - w_1 \cdot v_2 \end{bmatrix}$$

➔ 2. P矩陣

$$\begin{bmatrix} v_2 w_3 - v_3 w_2 & v_1 w_3 - v_3 w_1 & v_1 w_2 - v_2 w_1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix}$$

= 把3D向量轉換到1D的P向量直線上

# 外積相關定理

Numerical formula

$$\begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} w_1 \\ w_2 \\ w_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} v_2 w_3 - v_3 w_2 \\ v_3 w_1 - v_1 w_3 \\ v_1 w_2 - v_2 w_1 \end{bmatrix}$$

Facts you could (painfully) verify computationally i

$$\vec{v} \cdot (\vec{v} \times \vec{w}) = 0$$

$$\vec{w} \cdot (\vec{v} \times \vec{w}) = 0$$

$$\theta = \cos^{-1} (\vec{v} \cdot \vec{w} / (||\vec{v}|| \cdot ||\vec{w}||))$$

$$||(\vec{v} \times \vec{w})|| = (||\vec{v}||)(||\vec{w}||) \sin(\theta)$$